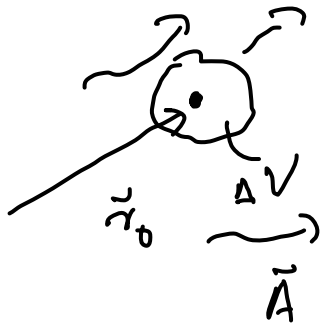


Sätze von Gauss und Stokes

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{A}(\vec{r}_0) = \lim_{\Delta V \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta V} \oint_{\partial V} \vec{A} \cdot d\vec{F}$$

"Rand von ΔV "



$\oint \vec{A} \cdot d\vec{F}$ ist der Fluss des Vektorfeldes A durch die Fläche

$$\vec{n} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{A})(\vec{r}_0) = \lim_{\Delta F \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta F} \oint \vec{A} \cdot d\vec{v}$$



Für endliche Volumina

$$V = \bigcup_{i=1}^N V_i$$

$$\Rightarrow \oint_{\partial V} \vec{A} \cdot d\vec{F} = \sum_{i=1}^N \oint_{\partial V_i} \vec{A} \cdot d\vec{F} =$$

$$= \sum_{i=1}^N \Delta V_i (\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) = \iiint_V (\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) dV$$



$$\oint_{\partial V} \vec{A} \cdot d\vec{F} = \oint_{\partial V_1} \vec{A} \cdot d\vec{F} + \oint_{\partial V_2} \vec{A} \cdot d\vec{F}$$

$$V = V_1 \cup V_2$$

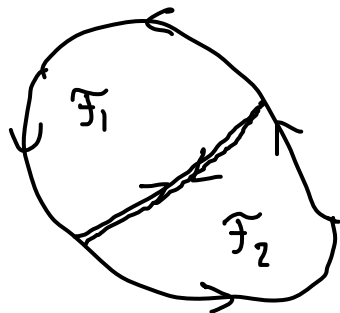
$$\mathcal{F} = \bigcup_{i=1}^N \mathcal{F}_i = \mathcal{F}_1 \cup \mathcal{F}_2 \cup \dots \cup \mathcal{F}_N$$

$$\mathcal{F}_i \cap \mathcal{F}_j \neq \emptyset \\ i \neq j$$

Zerlegung der Fläche in disjunkte
Teilflächen

Dann gilt:

$$\oint_{\partial \mathcal{F}} \vec{A} \cdot d\vec{r} = \sum_{i=1}^N \oint_{\partial \mathcal{F}_i} \vec{A} \cdot d\vec{r}$$



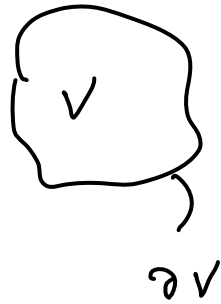
Im limit $N \rightarrow \infty$ $\Delta F_i \rightarrow 0$

$$\oint_{\partial \mathcal{F}} \vec{A} \cdot d\vec{r} = \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^N \Delta F_i \cdot \frac{1}{\Delta F_i} \oint_{\partial \mathcal{F}_i} \vec{A} \cdot d\vec{r}$$

$$= \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^N \Delta F_i \vec{n}_i \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{A})_i = \\ = \iint (\vec{\nabla} \times \vec{A}) \cdot d\vec{F}$$

$$d\vec{F} = \Delta F_i \vec{n}_i$$

Gauß:



$$\oint_{\partial V} \vec{A} \cdot d\vec{F} = \iiint_V \vec{v} \cdot \vec{A} dV$$

Stokes:



$$\oint_{\partial F} \vec{A} \cdot d\vec{v} = \iint_F (\vec{v} \times \vec{A}) \cdot d\vec{F}$$

Integralform der Maxwell'schen Gleichungen

Gauß'sches Gesetz: $\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{\rho_e}{\epsilon_0}$

$\vec{E}$: elektrische Feld

ρ_e : elektrische Ladungsdichte

ϵ_0 : Dielektrizitätskonstante

Integral über ein Volumen:

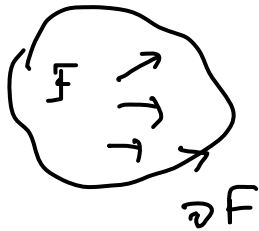
$$\frac{1}{\epsilon_0} \int_V \rho_e dV = \frac{\text{Ladung in } V}{\epsilon_0}$$

$$\int_V \vec{\nabla} \cdot \vec{E} dV = \int_{\partial V} \vec{E} \cdot d\vec{F} = \text{Fluss des elektrischen Feldes durch die Randfläche von } V$$

Induktionsgesetz:

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$- \frac{\partial}{\partial t} \int_F \vec{B} \cdot d\vec{F} = \int_F (\vec{\nabla} \times \vec{E}) \cdot d\vec{F} = \oint_{\partial F} \vec{E} \cdot d\vec{r}$$



$$- \frac{\partial}{\partial t} (\text{Fluss von } \vec{B} \text{ durch } F) = \text{Umlaufintegral von } \vec{E} \text{ um den Rand von } F$$

Gaußsches Gesetz des Magnetismus:

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$$

$$\Rightarrow \int_{\partial V} \vec{B} \cdot d\vec{F} = 0 : \text{Fluss von } \vec{B} \text{ durch beliebig geschlossene Fläche ist Null}$$

Ampèresches Gesetz:

$$c_0^2 \vec{\nabla} \times \vec{B} = \frac{\vec{j}}{\epsilon_0} + \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

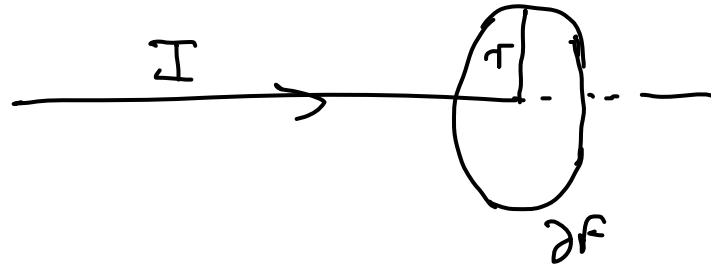
$\vec{j}$ = elektrische Stromdichte

 Strom durch $F = \int_F \vec{j} \cdot d\vec{F}$

$$\frac{1}{\epsilon_0} \int_F \vec{j} \cdot d\vec{F} + \frac{\partial}{\partial t} \int_F \vec{E} \cdot d\vec{F} = c_0^2 \int_F (\vec{\nabla} \times \vec{B}) \cdot d\vec{F} = c_0^2 \oint_{\partial F} \vec{B} \cdot d\vec{v}$$

$$\frac{\text{Strom durch } F}{\epsilon_0} + \frac{\partial}{\partial t} (\text{Fluss von } \vec{E} \text{ durch } F) = c_0^2 \left(\text{Umlaufintegral von } \vec{B} \text{ um den Rand von } F \right)$$



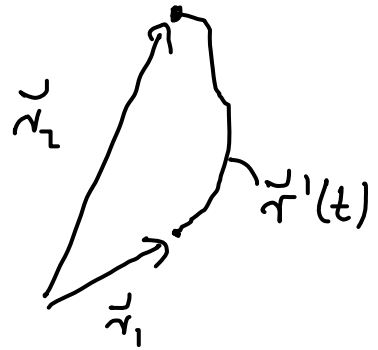


$$\oint_{\partial F} \vec{B} \cdot d\vec{w} = \frac{I}{\epsilon_0}$$

//

$$B \cdot 2\pi r = \frac{I}{\epsilon_0} \quad \Rightarrow \quad B = \frac{I}{2\pi \epsilon_0 r}$$

Wegunabhängigkeit von Kurvenintegralen



$$\int_{\tilde{r}_1}^{\tilde{r}_2} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F}(\tilde{r}'(t)) \cdot \frac{d\tilde{r}'}{dt} dt$$

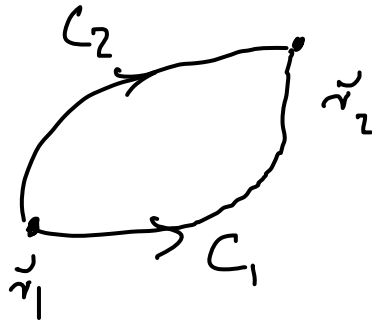
$\tilde{r}'(t) \quad t_1 \leq t \leq t_2$

$\int_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$ wegunabhängig bei fixen Randpunkten

C : Kurve, die $\tilde{r}_1$ mit $\tilde{r}_2$ verbindet

$$(\Leftrightarrow) \quad \oint \vec{F} \cdot d\vec{r} = 0 \quad \text{Wegintegral über geschlossene Kurven}$$

$$(\Leftrightarrow) \quad \vec{\nabla} \times \vec{F} = 0$$



$$\int_{C_1} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{C_2} \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

$$\int_{C_1} \vec{F} \cdot d\vec{r} - \int_{C_2} \vec{F} \cdot d\vec{r} = 0$$

//

$$\oint \vec{F} \cdot d\vec{r} = 0$$

" $C_1 - C_2$ "

gegeben ein Vektorfeld $\vec{F}(\vec{r})$

$$\vec{v} \times \vec{F} = 0 \quad (\Leftrightarrow) \quad \vec{F} \text{ ist ein Gradientenfeld}$$

$$\vec{F} = \vec{v} f \quad (\Leftrightarrow) \quad f(\vec{r}) = \text{const} + \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

Da $\int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} \vec{F} \cdot d\vec{r}$ nicht vom Weg zwischen $\vec{r}_0$ und $\vec{r}$ abhängt

Falls $\vec{\nabla} \times \vec{F} = 0$, kann man eine beliebige Kurve wählen

z.B. $\vec{r}_0 = \vec{0}$

$$\vec{r}'(t) = t \vec{r} \quad 0 \leq t \leq 1$$

$$\vec{r}'(t=0) = \vec{0} \quad \text{und} \quad \vec{r}'(t=1) = \vec{r}$$

$$f(\vec{r}) = f_0 + \vec{r} \cdot \int_0^1 \vec{F}(t \vec{r}) dt \quad (*)$$

Falls $\vec{\nabla} \times \vec{F} = 0$ dann gilt $\vec{\nabla} f = \vec{F}$ mit $f(\vec{r})$ gegeben durch (*)

$$f(\vec{r}) = f_0 + \int_0^1 [\vec{F}(t \vec{r}) \cdot \vec{r}] dt$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{F} = 0$$

$$\text{z.B. } \vec{F} = \vec{\nabla} \times \vec{A}$$

Ein beliebiges Vektorfeld $\vec{F}(\vec{r})$ kann zerlegt werden in

$$\vec{F} = \vec{F}_{\text{div}} + \vec{F}_{\text{rot}} \quad \text{mit} \quad \vec{\nabla} \cdot \vec{F}_{\text{rot}} = 0 \quad (\Rightarrow) \quad \vec{F}_{\text{rot}} = \vec{\nabla} \times \vec{A}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{F}_{\text{div}} = 0 \quad (\Rightarrow) \quad \vec{F}_{\text{div}} = \vec{\nabla} f$$

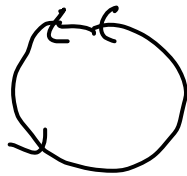
$$\vec{\nabla} \cdot \vec{F} = \vec{\nabla} \cdot \vec{F}_{\text{div}}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{F} = \vec{\nabla} \times \vec{F}_{\text{rot}}$$

Allgemeines Vektorfeld kann zerlegt werden in einen Teil mit Divergenz aber keine Rotation ($\vec{\nabla} \times \vec{F}_{\text{div}} = 0$) und einen Teil mit Rotation aber ohne Divergenz ($\vec{\nabla} \cdot \vec{F}_{\text{rot}} = 0$)



"Quellenfeld" mit Divergenz



"Rotationsfeld": geschlossene Feldlinie
ohne Quelle