

0. Überblick / Motivation für die benötigten Konzepte der klassischen Feldtheorie:

Wie auch die klassische Mechanik (Physik I) wird Elektromagnetismus durch Vektor- und Skalarfelder beschrieben:

Vektorfelder: Gravitationsfeld $\vec{F}_N = -G_N \frac{m_1 m_2}{r^3} \vec{r}$
elektrisches Feld \vec{E} , magnetisches Feld \vec{B} ,
Stromdichte \vec{j}

Skalarfelder: Massendichte $\rho(\vec{r})$, Ladungsdichte $\rho_e(\vec{r})$

Maxwell'sche Gleichungen:

Differentialform

Gauß: $\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{\rho_e}{\epsilon_0}$

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

Induktionsgesetz

Gauß: $\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$

$$c_0^2 \vec{\nabla} \times \vec{B} = \frac{\vec{j}}{\epsilon_0} + \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

Ampèresches Gesetz

Integralform

Fluß von \vec{E} durch geschlossene Fläche S
$$\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{Q}{\epsilon_0} = \frac{\text{Ladung in } S}{\epsilon_0}$$

Linienintegral von \vec{E} über Schleife ∂S
$$\oint_{\partial S} \vec{E} \cdot d\vec{r} = - \frac{\partial}{\partial t} \int_S \vec{B} \cdot d\vec{S} =$$

$$= - \frac{\partial}{\partial t} \text{Fluß von } \vec{B} \text{ durch } S$$

Fluß von \vec{B} durch geschlossene Fläche S
$$= 0 \Leftrightarrow \text{keine magnetischen Monopole}$$

c_0^2 (Linienintegral von \vec{B} über Schleife ∂S)

$$c_0^2 \oint_{\partial S} \vec{B} \cdot d\vec{r} = \frac{I}{\epsilon_0} + \frac{\partial}{\partial t} \int_S \vec{E} \cdot d\vec{S}$$

$$= \frac{\text{elektrische Strom durch } S}{\epsilon_0} + \frac{\partial}{\partial t} (\text{Fluß von } \vec{E} \text{ durch } S)$$

Vektorfeld $\vec{F}(\vec{r}) = \sum_{i=1}^3 F_i(\vec{r}) \vec{e}_i$
↓
Einheitsvektor

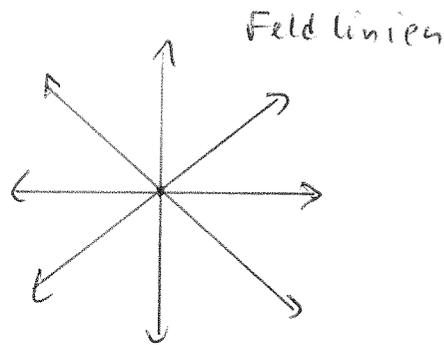
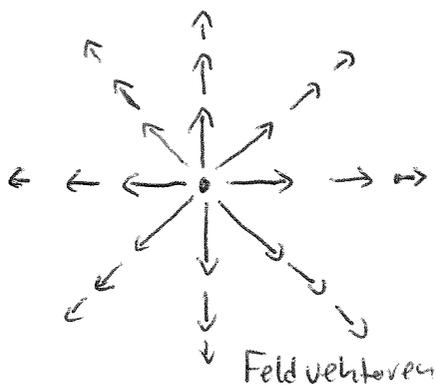
Beispiele:

a) Feld einer Punktladung oder Punktmasse: bei $\vec{r} = \vec{r}_0$:

$$\vec{F} = \alpha \frac{\vec{r} - \vec{r}_0}{|\vec{r} - \vec{r}_0|^3}$$

$\alpha = -G_N m_1 m_2$ für Gravitation

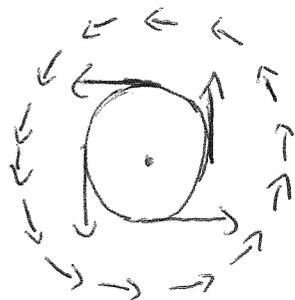
$\alpha = \frac{q_1 q_2}{4\pi \epsilon_0}$ für Elektrostatik, $\epsilon_0 =$ Dielektrizitätskonstante



b) Magnetfeld um Linienstrom:

in Zylinderkoordinaten:

$$\vec{B}(\vec{r}) = \frac{I}{2\pi \epsilon_0 c^2 r} \vec{e}_\varphi$$



Lorentzkraft:

$$\vec{F} = e \left(\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B} \right)$$

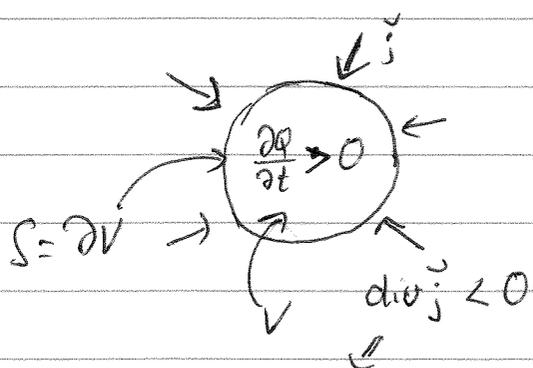
↓
Ladung

Ladungserhaltung folgt aus Maxwell's Gleichungen:

Divergenz des Ampèreschen Gesetzes:

$$\underbrace{\epsilon_0 \vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{B})}_{=0} = \frac{\vec{\nabla} \cdot \vec{j}}{\epsilon_0} + \frac{\partial}{\partial t} \underbrace{\vec{\nabla} \cdot \vec{E}}_{\substack{\text{"} \\ \frac{\rho_e}{\epsilon_0} \text{ nach 1. Maxwell-} \\ \text{Gleichung}}}} = \frac{\partial \rho_e / \partial t}{\epsilon_0} + \frac{\vec{\nabla} \cdot \vec{j}}{\epsilon_0}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial \rho_e}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot \vec{j} = 0 \quad \rightarrow \text{Kontinuitätsgleichung}$$



Strom fließt ins Innere von S

Interpretation:

Ladungsdichte kann sich nur ändern aufgrund von Zu- oder Abfluß eines Stroms, beschrieben durch $\text{div } \vec{j} = \vec{\nabla} \cdot \vec{j}$

Gaußscher Satz:

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_V \rho_e dV = - \int_V \vec{\nabla} \cdot \vec{j} dV =$$

↓
Gaußscher Satz

$$= - \int_{\partial V} \vec{j} \cdot d\vec{S}$$

Ausblick:

$$\text{Elektrostatik} \Rightarrow \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = 0$$

$$\Rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{E} = 0$$

Induktionsgesetz

$$\Rightarrow \vec{E} = - \vec{\nabla} \Phi \quad \text{ist Gradientenfeld}$$

↓
Konvention

Einsetzen in 1. Maxwell Gleichung

$$\Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} \phi = \Delta \phi = - \frac{\rho_e}{\epsilon_0}$$

$$\Rightarrow \Delta \phi = - \frac{\rho_e}{\epsilon_0} \quad \rightarrow \text{Poissongleichung}$$

Wir werden sehen daß

$$\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{\rho_e(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} d^3\vec{r}'$$

eine Lösung ist. Da ferner

$$\vec{\nabla} \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2}}$$

$$= - \frac{1}{[(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2]^{3/2}} \begin{pmatrix} x-x' \\ y-y' \\ z-z' \end{pmatrix} = - \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3}$$

hat man für das elektrische Feld

$$\vec{E} = - \vec{\nabla} \phi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \rho_e(\vec{r}') \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} d^3\vec{r}' \quad \rightarrow \text{C. Hagen}$$

1. Integrale über Vektorfelder

1.1. Kurvenintegrale über Vektorfelder

Integraleigenschaften sind verknüpft mit lokalen (differenziellen) Eigenschaften:

$$\operatorname{div} \vec{F} = \vec{\nabla} \cdot \vec{F} \quad \text{"Quellstärke"}$$

$$\operatorname{rot} \vec{F} = \vec{\nabla} \times \vec{F} \quad \text{"Urwirbelung"}$$

Gegeben sei $\vec{F}(\vec{r})$ und Kurve C von $\vec{r} = \vec{r}_A$ nach $\vec{r} = \vec{r}_B$:

$$C = \left\{ \vec{r} = \vec{r}(t) \mid t_A \leq t \leq t_B \text{ wobei } \vec{r}(t_A) = \vec{r}_A, \vec{r}(t_B) = \vec{r}_B \right\}$$

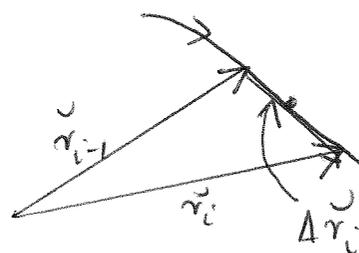
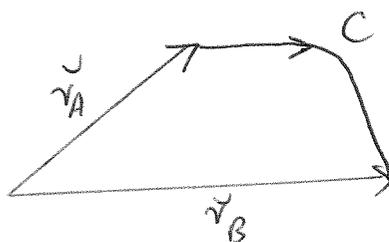
Sei $t_A = t_0 < t_1 < \dots < t_{i-1} < t_i < \dots < t_N = t_B$,

$$\vec{r}_i := \vec{r}(t_i), \quad \Delta \vec{r}_i = \vec{r}_i - \vec{r}_{i-1}, \quad \Delta t_i = t_i - t_{i-1}$$

dann ist

$$\begin{aligned} \int_C \vec{F}(\vec{r}) \cdot d\vec{r} &= \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^N \vec{F}(\vec{r}_i) \cdot \Delta \vec{r}_i = \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^N \vec{F}(\vec{r}_i) \frac{\Delta \vec{r}_i}{\Delta t_i} \Delta t_i \\ &= \int_{t_A}^{t_B} \vec{F}(\vec{r}(t)) \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} \cdot dt \end{aligned}$$

wobei im Grenzübergang $\lim_{N \rightarrow \infty} \Delta t_i = \lim_{N \rightarrow \infty} \Delta \vec{r}_i = 0$



Eigenschaften:

$$a) \quad \int_{-C} \vec{F} \cdot d\vec{r} = - \int_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

$$b) \quad C = C_1 + C_2 \Rightarrow \int_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{C_1} \vec{F} \cdot d\vec{r} + \int_{C_2} \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

(Additivität)

physikalischer Beispiel: Arbeit entlang einer Wegstrecke

$$W = - \int \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

Beispielrechnungen:

1.) Gegeben sei: $\vec{F}(\vec{r}) = (3x^2 + 6y) \vec{e}_x + 14yz \vec{e}_y + 20xz^2 \vec{e}_z$
 $= (3x^2 + 6y, 14yz, 20xz^2)$

Berechne $\int_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$ entlang drei verschiedenen Wege von $\vec{r}_A = (0,0,0)$ nach $\vec{r}_B = (1,1,1)$

a) entlang Polygonzug C_a

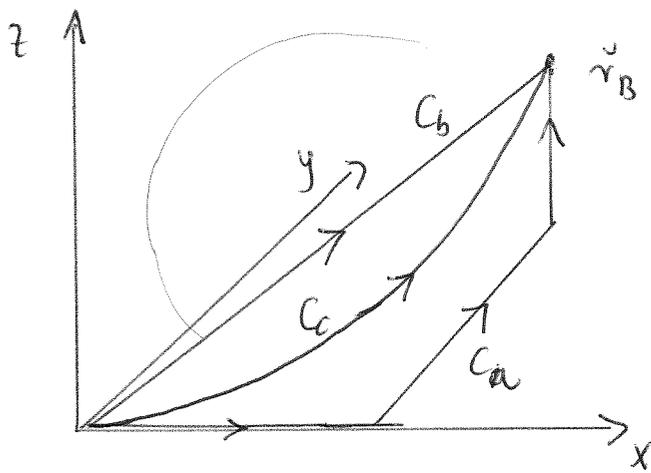
C_1 : von $(0,0,0)$ auf gerader Linie nach $(1,0,0)$

C_2 : von $(1,0,0)$ auf gerader Linie nach $(1,1,0)$

C_3 : von $(1,1,0)$ auf gerader Linie nach $(1,1,1)$

b) entlang der geraden Linie C_b von \vec{r}_A nach \vec{r}_B

c) entlang gekrümmter Kurve $C_c, \vec{r}(t) = (t, t^2, t^3)$ von \vec{r}_A nach $\vec{r}_B, 0 \leq t \leq 1$



$$a) \quad C_a = C_1 + C_2 + C_3 \quad C_1: d\vec{r} = \vec{e}_x dx, \quad C_2: d\vec{r} = \vec{e}_y dy, \\ C_3: d\vec{r} = \vec{e}_z dz$$

$$\Rightarrow \int_{C_a} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{C_1} \vec{F} \cdot d\vec{r} + \int_{C_2} \vec{F} \cdot d\vec{r} + \int_{C_3} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \\ = \int_0^1 (3x^2 + 6 \cdot 0) dx + \int_0^1 14y \cdot 0 dy + \int_0^1 20 \cdot 1 \cdot z^2 dz \\ = \frac{3}{3} x^3 \Big|_0^1 - 0 + \frac{20}{3} z^3 \Big|_0^1 = 1 + \frac{20}{3} = \frac{23}{3}$$

$$b) \quad \vec{r}(t) = (t, t, t), \quad \frac{d\vec{r}}{dt} = (1, 1, 1), \quad \vec{F}(\vec{r}(t)) = (3t^2 + 6t, -14t^2, 20t^3) \\ 0 \leq t \leq 1$$

$$\Rightarrow \int_{C_b} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_0^1 (3t^2 + 6t, -14t^2, 20t^3) \cdot (1, 1, 1) dt \quad \rightarrow \text{Skalarprodukt} \\ = \int_0^1 (20t^3 - 11t^2 + 6t) dt = \frac{20}{4} t^4 \Big|_0^1 - \frac{11}{3} t^3 \Big|_0^1 + \frac{6}{2} t^2 \Big|_0^1 \\ = 5 - \frac{11}{3} + 3 = \frac{13}{3}$$

$$c) \quad \frac{d\vec{r}}{dt} = (1, 2t, 3t^2); \quad \vec{F}(\vec{r}(t)) = (3t^2 + 6t^2, -14t^2 t^3, 20t t^6) = (9t^2, -14t^5, 20t^7)$$

$$\Rightarrow \int_{C_c} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_0^1 (9t^2, -14t^5, 20t^7) \cdot (1, 2t, 3t^2) dt \\ = \int_0^1 (9t^2 - 28t^6 + 60t^9) dt = \frac{9}{3} t^3 \Big|_0^1 - \frac{28}{7} t^7 \Big|_0^1 + \frac{60}{10} t^{10} \Big|_0^1 = \\ = 3 - 4 + 6 = 5$$

2.) Berechne nun $\int_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$ für die gleichen Kurven C_a, C_b, C_c ,
aber für

$$\vec{F}(\vec{r}) = (2x^2 + 2xy + 2xz^2, x^2, 2x^2 z)$$

Man zeigt leicht, daß alle Wegintegrale gleich sind.
Wir werden zeigen daß dies für beliebige Wege gilt.

3.) Sei: $\vec{F}(\vec{r}) = \vec{F}_0 = \text{const.}$ und C ein Kreis um $\vec{r} = (0,0,0)$ mit Radius R in der xy -Ebene.

Parametrisierung $\vec{r}(t) = R(\cos t, \sin t, 0) \quad 0 \leq t \leq 2\pi$

$$\Rightarrow \frac{d\vec{r}}{dt} = R(-\sin t, \cos t, 0)$$

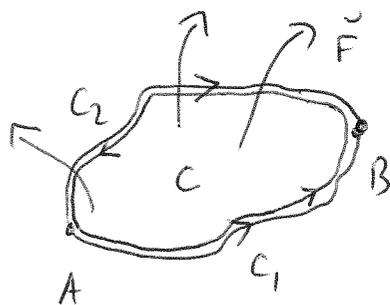
$$\begin{aligned} \Rightarrow \int_{\text{Kreis}} \vec{F} \cdot d\vec{r} &= R \int_0^{2\pi} \vec{F}_0 \cdot (-\sin t, \cos t, 0) dt = \\ &= R \vec{F}_0 \cdot \left(-\int_0^{2\pi} \sin t dt, \int_0^{2\pi} \cos t dt, 0 \right) = R \vec{F}_0 \cdot \vec{0} = 0 \end{aligned}$$

Definition: C sei geschlossene Kurve

$$z_C := \oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r} \text{ heißt "Zirkulation" von } \vec{F}$$

12. Wegunabhängigkeit von Kurvenintegralen

Kurvenintegrale zwischen beliebigen Punkten A und B sind genau dann wegunabhängig wenn Zirkulation um beliebige geschlossene Kurven verschwindet:



$$z_C = \oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{C_1} \vec{F} \cdot d\vec{r} - \int_{C_2} \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

Differentialformen und totales Differential

Betrachte in \mathbb{R}^2 : $u(x,y)dx + v(x,y)dy$ "Differentialform"

kann dies als totales Differential $df = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy$ geschrieben werden?