

3.5.3. Variationsprinzipien

Eine Lösung der Poissonsgleichung

$$\Delta \phi = - \frac{\rho_e}{\epsilon_0}$$

minimiert die Gesamtenergie

$$U[\phi] = \frac{\epsilon_0}{2} \int (\nabla \phi)^2 d^3r - \int \rho_e \phi d^3r \quad \text{ist Funktional von } \phi$$

Beweis: Sei $\Delta \phi_0 = - \frac{\rho_e}{\epsilon_0}$. Betrachte eine kleine Abweichung von ϕ_0 :

$$\phi(\vec{r}) = \phi_0(\vec{r}) + \delta \phi(\vec{r})$$

$$\Rightarrow (\nabla \phi)^2 = (\nabla \phi_0)^2 + 2(\nabla \phi_0) \cdot (\nabla \delta \phi) + (\nabla \delta \phi)^2$$

$$\rho_e \phi = \rho_e \phi_0 + \rho_e \delta \phi$$

In erster Ordnung in $\delta \phi$ ändert sich $U[\phi]$ darum um

$$\begin{aligned} \delta U &\simeq \epsilon_0 \int_V (\nabla \phi_0) \cdot (\nabla \delta \phi) d^3r - \int_V \rho_e \delta \phi d^3r \\ &= \epsilon_0 \int_V \left[\nabla \cdot (\delta \phi \nabla \phi_0) - \delta \phi \Delta \phi_0 \right] d^3r - \int_V \rho_e \delta \phi d^3r \\ &\stackrel{\text{Satz von Gauß}}{\underset{\text{für 1. Term}}{=}} \epsilon_0 \underbrace{\int_{\partial V} \delta \phi (\nabla \phi_0) \cdot d\vec{F}}_{=0 \text{ wenn } \delta \phi = 0 \text{ auf dem Rand}} - \int_V (\epsilon_0 \Delta \phi_0 + \rho_e) \delta \phi d^3r \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \delta U = 0 \quad \text{Variationen } \delta \phi \quad (\Leftrightarrow) \quad \Delta \phi_0 = - \frac{\rho_e}{\epsilon_0}$$

Dieses sehr allgemeine Prinzip kann numerisch angewandt werden:
Sei $\phi(\vec{r})$ eine lineare Interpolation von n Werten ϕ_i , $1 \leq i \leq n$,
von $\phi(\vec{r})$ an n diskreten Stellen $\vec{r}_i$ im Inneren des Volumens V :

$$\phi(\vec{r}) = \sum_{i=1}^n \phi_i N_i(\vec{r})$$

wobei $N_i(\vec{r})$ bekannte Interpolationsfunktionen sind, die von der spezifischen Interpolationsmethode abhängen

(z.B. Interpolation im Inneren von Dreiecken)

I.a. ist $N_i(\vec{r}) \neq 0$ nur in einer Umgebung von $\vec{r}_i$, die an die benachbarten $\vec{r}_j$ grenzt.

$U[\phi]$ wird dann eine quadratische Funktion der ϕ_i :

$$U[\phi] = \sum_{i,j=1}^n M_{ij} \phi_i \phi_j + \sum_{i=1}^n K_i \phi_i$$

wobei M_{ij}, K_i aus den $N_i(\vec{r})$ analytisch berechnet werden können und M_{ij} ist eine "dünn besetzte" Matrix

$$0 = \frac{\partial U[\phi]}{\partial \phi_i} = 2 \sum_{j=1}^n M_{ij} \phi_j + K_i \quad i=1, \dots, n$$

ergibt dann ein lineares Gleichungssystem für die ϕ_i das i.a. leicht gelöst werden kann.

→ "Methode der endlichen Elemente", "finite Elemente"

Beispiel:

$$2D: \quad x_i = x_0 + i h$$

$$(siehe 3.5.2) \quad y_j = y_0 + j h$$

$$0 \leq i, j \leq n$$

$$also \quad x_0 \leq x \leq x_0 + n h$$

$$y_0 \leq y \leq y_0 + n h$$

$$\phi(x, y) = \phi_{i,j} + (x - x_i) \frac{\phi_{i+1,j} - \phi_{i,j}}{h} + \frac{\phi_{i,j+1} - \phi_{i,j}}{h} (y - y_j)$$

$$für \quad x_i \leq x \leq x_{i+1}, \quad y_j \leq y \leq y_{j+1}$$

$$\Rightarrow U[\phi] = \frac{\epsilon_0}{2} \sum_{i,j=0}^{n-1} [(\phi_{i+1,j} - \phi_{i,j})^2 + (\phi_{i,j+1} - \phi_{i,j})^2]$$

$$- h^2 \sum_{i,j=0}^{n-1} \tilde{g}_{i,j} \phi_{i,j}$$

da $\nabla \phi(x, y) = \left(\frac{\phi_{i+1,j} - \phi_{i,j}}{h}, \frac{\phi_{i,j+1} - \phi_{i,j}}{h} \right) = \text{const.}$

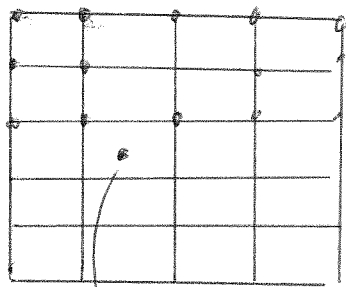
für $x_i \leq x \leq x_{i+1}, \quad y_j \leq y \leq y_{j+1}$

und die Fläche einer "Plakette" ist h^2

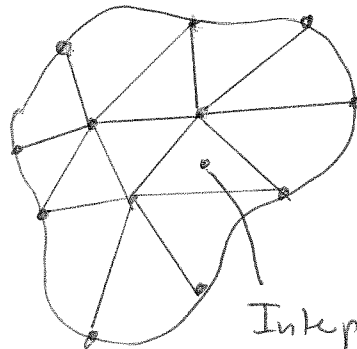
$$\Rightarrow 0 = \frac{\partial V[\phi]}{\partial \phi_{i,j}} = 4\phi_{i,j} - \phi_{i+1,j} - \phi_{i-1,j} - \phi_{i,j+1} - \phi_{i,j-1} - h^2 \tilde{f}_{i,j}$$

-) dies führt zu derselben Gleichung wie in 3.5.2.
für die auf einem quadratischen Gitter diskretisierte
Differentialgleichung

Die "finite element" Methode ist aber viel allgemeiner
und läßt sich auch auf komplizierte, ungleichmäßig diskretisierte
Flächen und Volumina anwenden:



linear Interpolation



Interpolation
im Innern von
ungleichmäßig angeordneten
Dreiecken

Die "finite element" Methode findet in den Ingenieur-
wissenschaften Anwendung

4. Zeitabhängige Maxwellgleichungen - elektromagnetische Wellen

Betrachte nun volle Maxwellgleichungen inklusive Zeitableitungen
Ansatz (wie zuvor):

$$\vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}$$

$$\Rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = - \vec{\nabla} \times \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \Rightarrow \vec{\nabla} \times \left(\vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right) = 0$$

↓
Induktionsgleichung

$$\Rightarrow \exists \text{ Skalares Potential mit } \vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} = - \vec{\nabla} \phi$$

↓
Konvention

$$\Rightarrow \vec{E} = - \vec{\nabla} \phi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$$

Physikalische Felder $\vec{E}, \vec{B}$ sind invariant unter den "Eichtransformationen"

$$\vec{A} \rightarrow \vec{A} + \vec{\nabla} \psi, \quad \phi \rightarrow \phi - \frac{\partial \psi}{\partial t}$$

Für beliebige Skalarfunktion ψ

$$\text{Gauß'sches Gesetz für } \vec{E} \Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = - \vec{\nabla} \cdot \left(\vec{\nabla} \phi + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right) = + \frac{\rho_e}{\epsilon_0}$$

$$\Rightarrow \Delta \phi + \frac{\partial}{\partial t} \vec{\nabla} \cdot \vec{A} = - \frac{\rho_e}{\epsilon_0} \quad (*)$$

$$\text{Ampère'sches Gesetz } c_0^2 \vec{\nabla} \times \vec{B} - \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = \frac{\vec{j}}{\epsilon_0}$$

$$\Rightarrow c_0^2 \vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{A}) + \frac{\partial}{\partial t} \left(\vec{\nabla} \phi + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right) = \frac{\vec{j}}{\epsilon_0}$$

$$\Rightarrow -c_0^2 \Delta \vec{A} + \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} + \vec{\nabla} \left(c_0^2 \vec{\nabla} \cdot \vec{A} + \frac{\partial \phi}{\partial t} \right) = \frac{\vec{j}}{\epsilon_0} \quad (**)$$

Angenommen wir können eine Eichung wählen in der

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{A} + \frac{1}{c_0^2} \frac{\partial \phi}{\partial t} = 0 \quad (\text{Lorentz-Eichung})$$

dann entkoppeln (x) und (xx):

$$\Delta \phi - \frac{1}{c_0^2} \frac{\partial^2 \phi}{\partial t^2} = - \frac{\rho_e}{\epsilon_0}$$

$$\Delta \vec{A} - \frac{1}{c_0^2} \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} = - \mu_0 \vec{j}$$

Dies sind "Wellengleichungen" mit den Quellen $\rho_e, \vec{j}$
Angenommen

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{A} + \frac{1}{c_0^2} \frac{\partial \phi}{\partial t} \neq 0$$

Mit einer "Umeichung" $\vec{A}' = \vec{A} + \vec{\nabla} \psi, \phi' = \phi - \frac{\partial \psi}{\partial t}$

$$\Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{A}' + \frac{1}{c_0^2} \frac{\partial \phi'}{\partial t} = \vec{\nabla} \cdot \vec{A} + \frac{1}{c_0^2} \frac{\partial \phi}{\partial t} + \Delta \psi - \frac{1}{c_0^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2}$$

Also ist $\vec{\nabla} \cdot \vec{A}' + \frac{1}{c_0^2} \frac{\partial \phi'}{\partial t} = 0$ wenn ψ so gewählt daß

$$\Delta \psi - \frac{1}{c_0^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = - \vec{\nabla} \cdot \vec{A} - \frac{1}{c_0^2} \frac{\partial \phi}{\partial t}$$

Dies sind alles Wellengleichungen der Form

$$\Delta \psi - \frac{1}{c_0^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = -S(\vec{r}, t)$$

Für Wellen im Vakuum, $S=0$ hat man

$$\Delta \psi - \frac{1}{c_0^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = 0$$

Im Vakuum genügen auch $\vec{E}$ und $\vec{B}$ der homogenen Wellengleichung:

$$0 = \vec{\nabla} \times \left(\Delta \vec{A} - \frac{1}{c_0^2} \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} \right) = \Delta (\vec{\nabla} \times \vec{A}) - \frac{1}{c_0^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} (\vec{\nabla} \times \vec{A}) = \Delta \vec{B} - \frac{1}{c_0^2} \frac{\partial^2 \vec{B}}{\partial t^2}$$