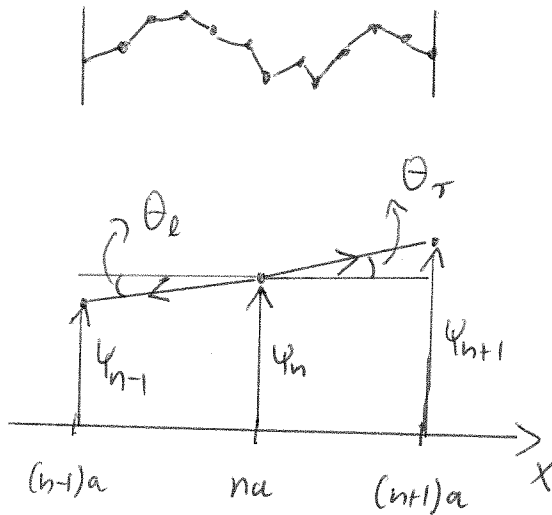


Mechanische Wellen

transversale Schwingungen einer Saite mit N Perlen; die an beiden Enden fest eingespannt ist



$$1 \leq n \leq N$$

ψ_n = transversale Auslenkung

Die Spannung in der Saite sei T_0 = Elastizitätsmodul

=> transversale Kraft $F_{\perp} = T_0 \sin \theta_r - T_0 \sin \theta_l$

$$\approx T_0 \frac{\psi_{n+1} - \psi_n}{a} - T_0 \frac{\psi_n - \psi_{n-1}}{a}$$

Dies ist gleich der Newton'schen Kraft m (= Masse der Perle) $\times a$

$$\Rightarrow m \frac{d^2 \psi_n}{dt^2} = T_0 \left(\frac{\psi_{n+1} - \psi_n}{a} - \frac{\psi_n - \psi_{n-1}}{a} \right)$$

Im Limes $a \rightarrow 0$ können wir eine kontinuierliche Saite mit Masse pro Länge = ρ_0 => $m = \rho_0 a$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \rho_0 \frac{d^2 \psi_n}{dt^2} &\Rightarrow \frac{T_0}{a} \left[\frac{\partial \psi}{\partial x} \left(x = \left(n + \frac{1}{2} \right) a \right) - \frac{\partial \psi}{\partial x} \left(x = \left(n - \frac{1}{2} \right) a \right) \right] \\ &\rightarrow T_0 \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} (x = na) \end{aligned}$$

Daraus resultiert die partielle Differentialgleichung

$$\rho_0 \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = T_0 \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} \quad \rightarrow \text{Wellengleichung in 1D}$$

ψ = transversale Auslenkung ist eine Funktion von t und der longitudinalen Koordinate x

Andere Schreibweise:

$$\frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} - c^2 \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} = 0 \quad \text{mit} \quad c = \sqrt{\frac{T_0}{\rho_0}}$$

Verallgemeinerung in 3D:

$$\frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2}(\vec{r}, t) - c^2 \Delta \psi(\vec{r}, t); \quad \Delta \psi = \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial z^2}$$

Lösungen der 1D Wellengleichung:

definiere neue Koordinaten

$$u = x - ct \quad v = x + ct$$

$$\Rightarrow \frac{\partial \psi}{\partial x} = \frac{\partial \psi}{\partial u} \underbrace{\frac{\partial u}{\partial x}}_1 + \frac{\partial \psi}{\partial v} \underbrace{\frac{\partial v}{\partial x}}_1 = \frac{\partial \psi}{\partial u} + \frac{\partial \psi}{\partial v}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} &= \frac{\partial^2 \psi}{\partial x \partial u} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial x \partial v} = \frac{\partial}{\partial u} \left(\frac{\partial \psi}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial v} \left(\frac{\partial \psi}{\partial x} \right) = \\ &= \frac{\partial^2 \psi}{\partial u^2} + 2 \frac{\partial^2 \psi}{\partial u \partial v} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial v^2} \end{aligned}$$

$$\frac{\partial \psi}{\partial t} = \frac{\partial \psi}{\partial u} \underbrace{\frac{\partial u}{\partial t}}_{=-c} + \frac{\partial \psi}{\partial v} \underbrace{\frac{\partial v}{\partial t}}_{=c} = c \left(\frac{\partial \psi}{\partial v} - \frac{\partial \psi}{\partial u} \right)$$

$$\Rightarrow \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = c \left[\frac{\partial}{\partial v} \left(\frac{\partial \psi}{\partial t} \right) - \frac{\partial}{\partial u} \left(\frac{\partial \psi}{\partial t} \right) \right] = c^2 \left(\frac{\partial^2 \psi}{\partial v^2} - 2 \frac{\partial^2 \psi}{\partial u \partial v} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial u^2} \right)$$

$$\text{Wellengleichung} \Rightarrow \frac{\partial^2 \psi}{\partial u \partial v} = 0$$

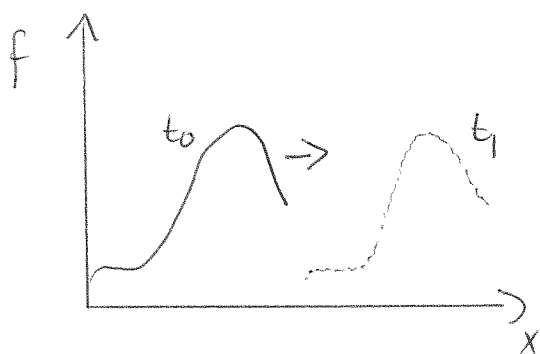
Integration über $u \Rightarrow \frac{\partial \psi}{\partial v} = h(v)$ für v fix

Integration über $v \Rightarrow \psi(u, v) = \int^v h(v') dv' + f(u) = g(v) + f(u)$

$$\Rightarrow \psi(x, t) = g(x+ct) + f(x-ct)$$

$\rightarrow$ Allgemeine Lösung sind "Wellenformen" die sich nach links oder rechts mit Geschwindigkeit c bewegen:

$$\text{Sei } x_1 = x_0 + c(t_1 - t_0) \Rightarrow \psi(x_1, t_1) = \underbrace{\psi(x_1 - ct_1)}_{\text{für } g=0} = \psi(x_0 - ct_0) = \psi(x_0, t_0)$$



Speziellfälle:

Harmonische Wellen:

$$\psi_{\pm}(x, t) = A e^{\pm i \frac{\omega}{c}(x-ct)} = A e^{\pm i(kx - \omega t)} \quad k = \frac{\omega}{c}$$

$$\text{oder } \text{Re}[\psi_{\pm}(x, t)] = A \cos(kx - \omega t)$$

$$\text{räumliche Periode } \lambda = \frac{2\pi}{k} = \frac{2\pi c}{\omega} \quad \text{"Wellenlänge } \lambda"$$

$$\text{zeitliche Periode } T = \frac{2\pi}{\omega}$$

Stehende Wellen:

Überlagerung von rechts- und linkslaufenden harmonischen Wellen mit gleicher Amplitude:

$$\text{e.g. } \psi(x, t) = A \cos(kx - \omega t) + A \cos(kx + \omega t)$$

$$= A [\cos kx \cos \omega t + \sin kx \sin \omega t + \cos kx \cos \omega t - \sin kx \sin \omega t]$$

$$= 2A \cos \omega t \cos kx$$

$$\psi(x, t) = 0 \quad \forall t \quad \text{für } x_n = (2n+1) \frac{\pi}{2k} = (2n+1) \frac{\lambda}{4} \rightarrow \text{Schwingungsknoten}$$